

PROIECTAREA ALGORITMILOR

Adrian Runceanu

Curs 7

Elemente de teoria grafurilor (partea II)

Conținutul cursului

6.1. Definiții

6.2. Memorarea(reprezentarea) grafurilor

6.3. Parcurgerea grafurilor

6.3.1. Parcurgerea în lățime (algoritmul BF)

6.3.2. Parcurgerea în adâncime (algoritmul DF)

6.4. Grafuri hamiltoniene și grafuri euleriene

6.5. Aplicații ale grafurilor neorientate

6.6. Matricea lanțurilor. Algoritmul Roy-Warshall

6.3. Parcurgerea grafurilor

- Prin *parcurgerea unui graf neorientat* se înțelege *examinarea în mod sistematic a nodurilor sale, plecând dintr-un vârf dat i , astfel încât fiecare nod accesibil din i pe muchii adiacente două câte două, să fie atins o singură dată.*
- Trecerea de la un nod x la altul se face prin explorarea, într-o anumită ordine, a vecinilor lui x , adică a vârfurilor cu care nodul x curent este adiacent.
- Această acțiune este numită și **vizitare** sau **traversare** a vârfurilor grafului, scopul acestei vizități fiind acela de prelucrare a informației asociată nodurilor.
- Graful este o structură neliniară de organizare a datelor iar rolul traversării sale poate fi și *determinarea unei aranjări lineare a nodurilor* în vederea trecerii de la unul la altul.

6.3. Parcurgerea grafurilor

Există două tipuri de parcurgere:

1. Parcurgerea în lățime (*Breadth First*)
2. Parcurgerea în adâncime (*Depth First*)

Conținutul cursului

6.1. Definiții

6.2. Memorarea(reprezentarea) grafurilor

6.3. Parcurgerea grafurilor

6.3.1. Parcurgerea în lățime (algoritmul BF)

6.3.2. Parcurgerea în adâncime (algoritmul DF)

6.4. Grafuri hamiltoniene și grafuri euleriene

6.5. Aplicații ale grafurilor neorientate

6.6. Matricea lanțurilor. Algoritmul Roy-Warshall

6.3.1. Parcurgerea în lățime (algoritmul BF)

Prin algoritmul *BF* se realizează o parcurgere a grafului „*în lățime*“ :

Se vizitează un vârf inițial s , apoi vecinii săi (vârfurile adiacente cu s), după aceea vecinii vecinilor lui s (nevizitați încă), etc.

Observatie:

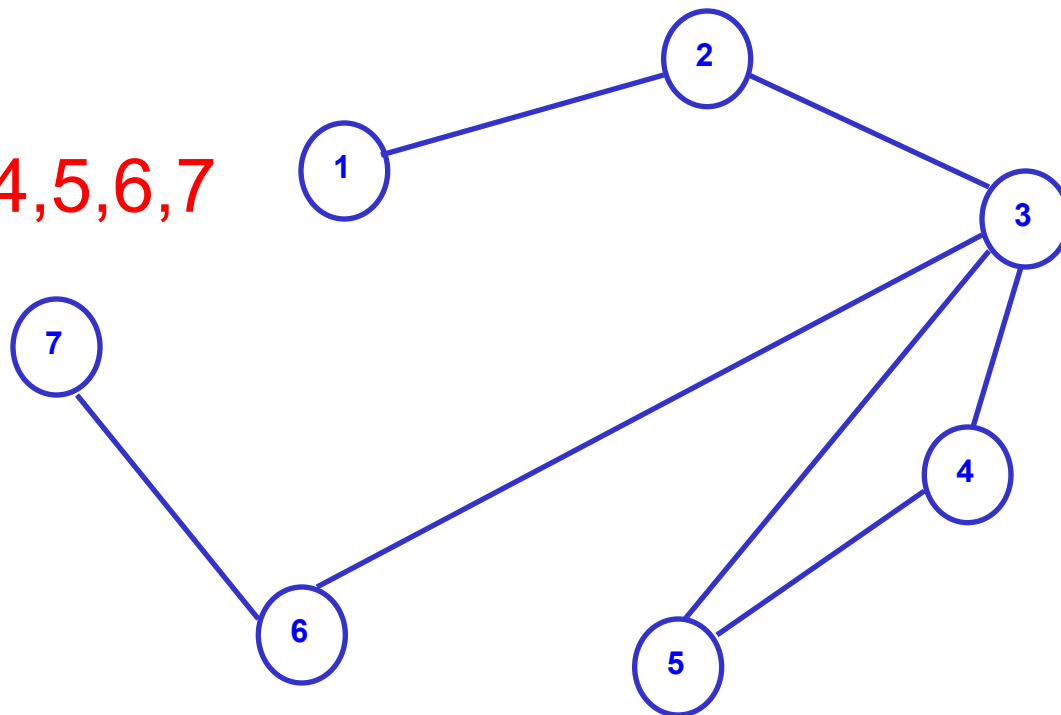
Dacă graful nu este conex nu se pot vizita toate vârfurile.

6.3.1. Parcurgerea în lățime (algoritmul BF)

Exemplu

Pentru graful următor, pornind de la varful initial 1:

se obtine: **1,2,3,4,5,6,7**



6.3.1. Parcurgerea în lățime (algoritmul BF)

În construcția algoritmului *BF* trebuie, ca în fiecare moment, să se poată face distincție între varfurile „vizitate” și cele „nevizitate încă”.

De aceea se vor utiliza:

- a) un tablou unidimensional $VIZ[]$ cu n componente, definite astfel:

$$VIZ[k] = \begin{cases} 1 & \text{daca varful } k \text{ a fost vizitat} \\ 0 & \text{daca varful } k \text{ nu a fost vizitat} \end{cases}$$

$$(\forall k \in V = \{1, 2, \dots, n\})$$

6.3.1. Parcurgerea în lățime (algoritmul BF)

b) o coada **C** în care se vor introduce *varfurile care au fost vizitate dar neprelucrate încă*, adică *nu au fost vizitați vecinii lor*.

*Algoritmul **BF** consta în scoaterea a câte unui varf din coada C și, în același timp, introducerea vecinilor acestuia care nu au fost încă vizitați, vizitându-i în același timp.*

6.3.1. Parcurgerea în lățime (algoritmul BF)

Pentru un varf oarecare k se pot intalni urmatoarele situatii:

- $VIZ[k]=0$, k nu se afla in coada, adica varful k nu a fost vizitat.
- $VIZ[k]=1$, k nu se afla in coada, adica varful k a fost vizitat si prelucrat.
- $VIZ[k]=1$, k se afla in coada, adica varful k a fost vizitat dar nu a fost prelucrat.

Orice varf introdus in coada va fi prelucrat.

Algoritmul se incheie atunci cand coada devine vida.

Descrierea algoritmului BF

Sa consideram graful neorientat $G=(V,U)$ reprezentat prin matricea sa de adiacenta A .

In mod normal, *un astfel de algoritm nu este recursiv*.

Utilizam doua variabile de tip intreg:

1. p (care retine pozitia primului element din C)
2. u (care retine pozitia ultimului element din C)

Pasii algoritmului, in pseudocod:

$C \leftarrow \emptyset$ // Initial coada C este vida

for $k \leftarrow 1, n$ executa

$VIZ[k] \leftarrow 0$; // Initial toate varfurile se considera nevizitate

$C[1] \leftarrow s$; // In coada C se memoreaza varful initial s

$p \leftarrow 1$;

$u \leftarrow 1$;

$VIZ[s] \leftarrow 1$; // Se viziteaza varful s , fara a fi prelucrat

```

while (p ≤ u ) {
// Se executa un ciclu while cat timp coada C este nevida
// Se va scoate varful care urmeaza din C, indicat prin p
j ← C[p]; // La inceput se va scoate s, vizitandu-se vecinii sai
// Se prelucreaza toti vecinii k ai lui j, nevizitati inca,
// identificandu-i prin parcurgerea liniei j din matricea A.
for k ← 1,n executa
  if (a[j][k] == 1 and VIZ[k] == 0)
  {
    u ← u+1; // Varful k, va deveni noul ultim element din C
    C[u] ← k; // Se retine actualul ultim element in C
    VIZ[k] ← 1; // Se viziteaza varful k
  }
  p ← p+1; // Se va trece la urmatorul varf care va fi scos din C
}

```

Codul sursa al programului:

```
#include<iostream.h>
```

```
int viz[30],n,i,j,k,u,v,p,a[20][20],c[30];
```

```
int main(void)
```

```
{
```

```
    cout<<"Dati numarul de varfuri n = ";
```

```
    cin>>n;
```

```
    for(i=1; i<=n-1; i++)
```

```
        for(j=i+1; j<=n; j++)
```

```
        {
```

```
            cout<<"a["<<i<<","<<j<<"]= ";
```

```
            cin>>a[i][j];
```

```
            a[j][i] = a[i][j];
```

```
        }
```

```
cout<<"Dati varful de plecare ";   cin>>i;
for(j=1; j<=n; j++) viz[j]=0;
c[1]=i;
p=1;
u=1;
viz[i]=1;
while(p<=u)
{
    v=c[p];
    for(k=1; k<=n; k++)
    {
        if( (a[v][k]==1) && (viz[k]==0) )
        {
            u++;
            c[u]=k;
            viz[k]=1;
        }
    }
    p++;
}
```

6.3.1. Parcurgerea în lățime (algoritmul BF)

```
cout<<"Lista varfurilor in parcugerea in  
latime: "<<endl;  
cout<<i<<" ";  
for(j=2; j<=u; j++) cout<<c[j]<<" ";  
}
```

6.3.1. Parcurgerea în lățime (algoritmul BF – varianta recursivă)

Implementarea se abordeaza astfel:

Se construiește o funcție numită `BF_recursiva` cu un parametru formal - `i`, care reprezintă poziția curentă la care s-a ajuns în coadă

Algoritmul este următorul:

- se parcurg nodurile grafului, cu `j`:
 - dacă `j` este adiacent cu nodul curent din coadă și `j` este nevizitat
 - atunci se adaugă la coadă;
 - și apoi se marchează ca fiind vizitat;
 - dacă mai sunt elemente în coadă se trece la următorul și se reapelează funcția

6.3.1. Parcurgerea în lățime (algoritmul BF – varianta recursivă)

```
#include <iostream.h>
#include <stdio.h>
int a[20][20];
int coada[20], viz[20];
int i, n , j, u, nod_plecare, m,x, y;
void BF_recursiva(int i)
{
    int j,v;
    for (j=1;j<=n;j++) { v=coada[i];
        if ((a[v][j]==1) && (viz[j]==0))
        {
            u=u+1;
            coada[u]=j;
            viz[j]=1;
        }
    }
    if (i<=u) BF_recursiva(i+1);
}
```

6.3.1. Parcurgerea în lățime (algoritmul BF – varianta recursivă)

```
int main()
{
    cout<<"n="; cin>>n;
    cout<<"m="; cin>>m;
    for (i=1;i<=m;i++)
    {
        cout<<"x y"; cin>>x>>y;
        a[x][y]=1; a[y][x]=1;
    }
    for (i=1;i<=n;i++) viz[i]=0;
    cout<<"dati nodul de plecare : "; cin>>nod_plecare;
    viz[nod_plecare]=1;
    coada[1]= nod_plecare;
    u=1;
    BF_recursiva(1);
    for (i=1; i<=u; i++) cout<<coada[i]<<" ";
}
```

Conținutul cursului

6.1. Definiții

6.2. Memorarea(reprezentarea) grafurilor

6.3. Parcurgerea grafurilor

6.3.1. Parcurgerea în lățime (algoritmul BF)

6.3.2. Parcurgerea în adâncime (algoritmul DF)

6.4. Grafuri hamiltoniene și grafuri euleriene

6.5. Aplicații ale grafurilor neorientate

6.6. Matricea lanțurilor. Algoritmul Roy-Warshall

6.3.2. Parcurgerea în adâncime (algoritmul DF)

Algoritmul DF (Depth First) se caracterizează prin faptul că realizează o parcurgere a grafului „în adâncime” atât cât este posibil.

Parcurgerea începe cu un vârf s ales inițial.

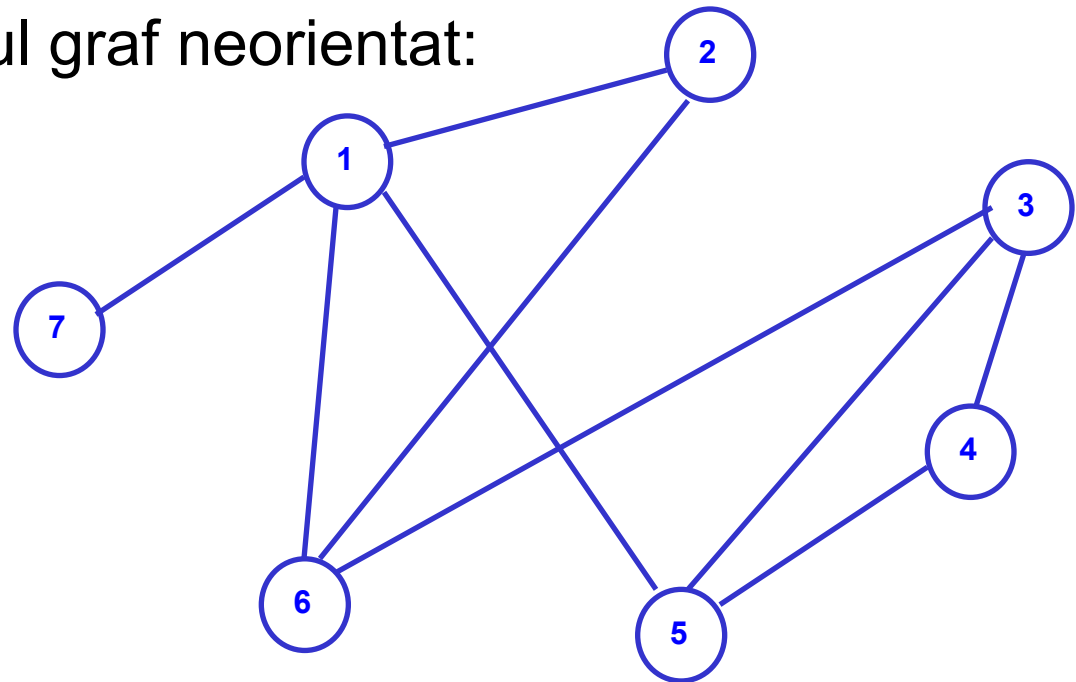
Prelucrarea unui vârf conduce la prelucrarea primului său vecin încă nevizitat, apoi se prelucrează primul vecin al acestuia care nu a fost încă vizitat, etc.

Se observă un **procedeu recursiv de parcurgere a grafului**.

Această tehnică de parcurgere conduce la efectuarea unui număr relativ mare de apeluri recursive înainte de a se întoarce dintr-un apel.

6.3.2. Parcurgerea în adâncime (algoritmul DF)

Să considerăm următorul graf neorientat:



Metoda *DF*, aplicată acestui graf, pornind de la *vârful inițial* 1, conduce la vizitarea varfurilor în următoarea ordine:

1,2,6,3,4,5,7

6.3.2. Parcurgerea în adâncime (algoritmul DF)

- Se observa ca de fiecare data, *atunci cand se ajunge la prelucrarea unui anumit varf, se cauta varful adiacent lui care nu a fost inca vizitat.*
- *Daca nu mai este posibil de a continua, se revine la varful de la care am plecat ultima data si cautam un alt varf adiacent cu el care nu a fost inca vizitat (daca exista).*
- Prin urmare, algoritmul respectiv este de tip backtracking (metoda ce va fi studiata in cursurile urmatoare).
- *Parcurgerea DF a unui graf nu este unica pentru ca ea depinde atat de alegerea varfului initial cat si de ordinea de vizitare a vecinilor.*

6.3.2. Parcurgerea în adâncime (algoritmul DF)

- Acum se poate face o comparatie între cele doua tehnici de parcurgere *BF* (*varianta recursiva*) si *DF*.
- Spre deosebire de algoritmul *BF*, in algoritmul *DF*, alaturi de tabloul unidimensional *VIZ[]*, cu aceeasi semnificatie ca la metoda *BF*, se va utiliza *o stiva S in care se respecta ordinea de parcurgere mentionata*.
- *Primul varf adiacent cu cel curent, inca nevizitat, se va afla in varful stivei*.

6.3.2. Parcurgerea în adâncime (algoritmul DF)

Descrierea algoritmului DF

- Se va considera graful neorientat $G=(V,U)$ reprezentat prin matricea sa de adiacenta A .
- Vom folosi un **vector $viz[]$** , in care componenta $viz[k]$ reprezinta varful k vizitat.
- *Metoda constă în a “vizita” vârful inițial k și a continua cu vecinii săi nevizitați j .*
- *Tot timpul mergem în adâncime, cât este posibil, cât nu, ne întoarcem și plecăm, dacă este posibil, spre vecinii nevizitați încă.*

Codul sursa al algoritmului de parcurgere in adancime:

```
#include<iostream>
using namespace std;

int n,m,i,j,p,a[20][20],viz[30];
void df(int k)
{
    int j;
    cout<<k<<" ";
    viz[k]=1;
    for(j=1; j<=n; j++)
        if( (a[k][j]==1) && (viz[j]==0) )
            df(j);
    return;
}
```

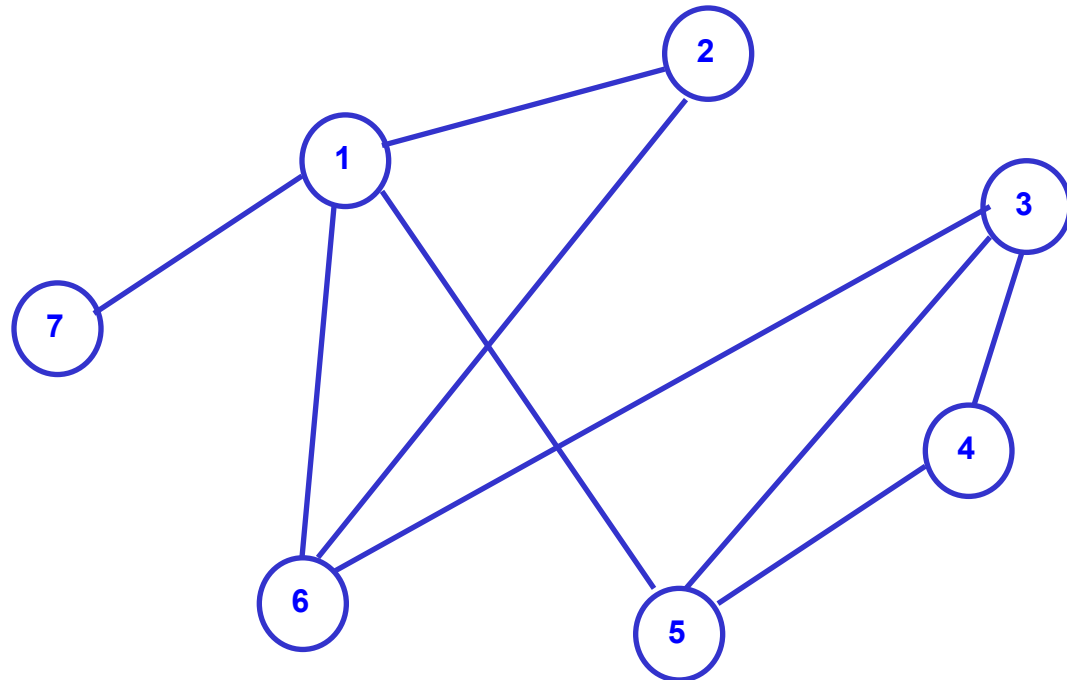
```
int main(void)
{
    cin>>n;
    for(i=1; i<=n-1; i++)
        for(j=i+1; j<=n; j++)
        {
            cin>>a[i][j];
            a[j][i]=a[i][j];
        }
    cin>>p;
    df(p);
    return 0;
}
```

Date de test:

```

7
1 0 0 1 1 1
0 0 0 1 0
1 1 1 0
1 0 0
0 0
0
1

```

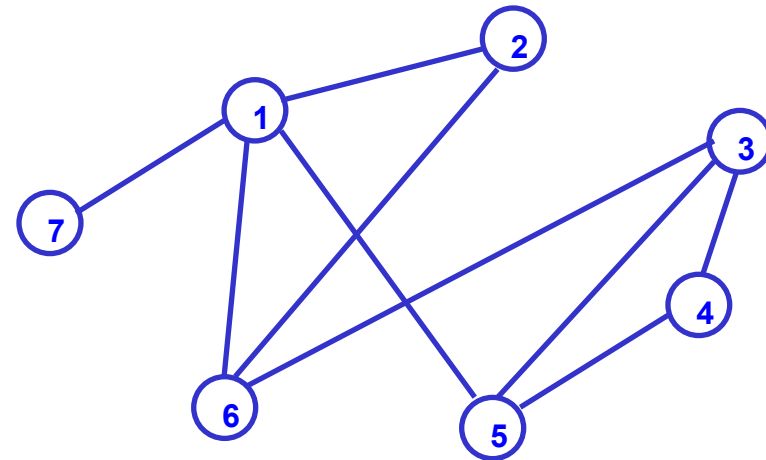


Metoda *DF*, aplicată acestui graf, pornind de la *vârful inițial 1*, conduce la vizitarea varfurilor în următoarea ordine: **1,2,6,3,4,5,7**

```

1 #include<iostream>
2 using namespace std;
3 int n,m,i,j,p,a[20][20],viz[30];
4 void df(int k)
5 {
6     int j;
7     cout<<k<<" ";
8     viz[k]=1;
9     for(j=1; j<=n; j++)
10         if( (a[k][j]==1) && (viz[j]==0) )
11             df(j);
12     return;
13 }
14 int main(void)
15 {
16     cin>>n;
17     for(i=1; i<=n-1; i++)
18         for(j=i+1; j<=n; j++)
19             {
20                 cin>>a[i][j];
21                 a[j][i]=a[i][j];
22             }
23     cin>>p;
24     df(p);
25 }

```



Execute Mode, Version, Inputs & Arguments

GCC11.1.0 Interactive

Stdin Inputs

```

7
1 0 0 1 1 1
0 0 0 1 0
1 1 1 0
1 0 0
0 0
0
1

```

CommandLine Arguments

Result

CPU Time: 0.00 sec(s), Memory: 3424 kilobyte(s)

1 2 6 3 4 5 7

Conținutul cursului

6.1. Definiții

6.2. Memorarea(reprezentarea) grafurilor

6.3. Parcurgerea grafurilor

6.3.1. Parcurgerea în lățime (algoritmul BF)

6.3.2. Parcurgerea în adâncime (algoritmul DF)

6.4. Grafuri hamiltoniene și grafuri euleriene

6.5. Aplicații ale grafurilor neorientate

6.6. Matricea lanțurilor. Algoritmul Roy-Warshall

6.4. Grafuri hamiltoniene si grafuri euleriene

Definitie

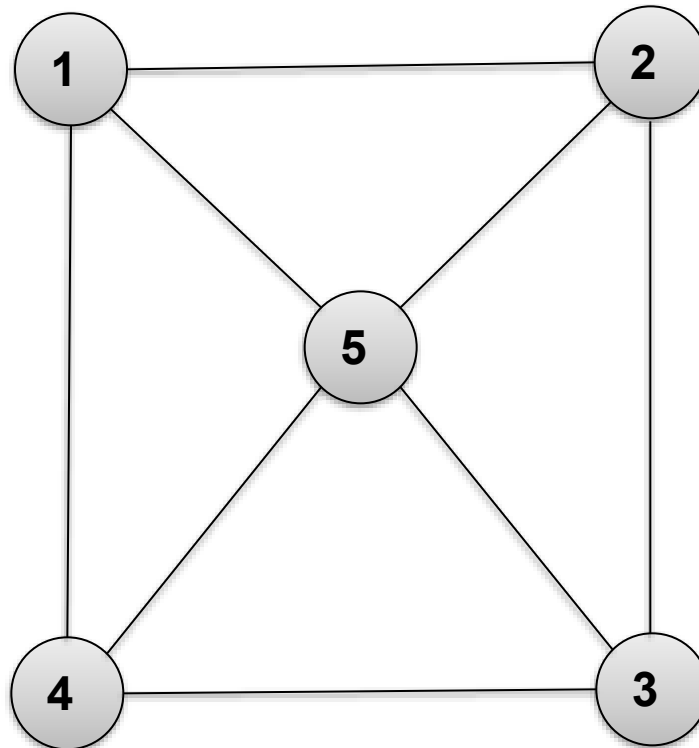
Se numeste **ciclu hamiltonian** un ciclu elementar care contine toate varfurile grafului.

Definitie

Un graf se numeste **hamiltonian** daca are cel putin un ciclu hamiltonian.

6.4. Grafuri hamiltoniene si grafuri euleriene

Graf hamiltonian



Ciclu hamiltonian: [1,2,3,5,4,1]

6.4. Grafuri hamiltoniene si grafuri euleriene

TEOREMA

Fie $G=(X,U)$ un graf. Daca gradul fiecarui varf este $\geq n/2$ atunci graful este hamiltonian.

Observație: Conditia din teorema este necesara, dar nu si suficienta.

Aplicatie:

Ciclurile hamiltoniene sunt legate de *problema comis-voiajorului* care pleaca dintr-un oras si trebuie sa treaca o singura data prin celelalte orase si sa se intoarca de unde a plecat.

6.4. Grafuri hamiltoniene si grafuri euleriene

Definitie

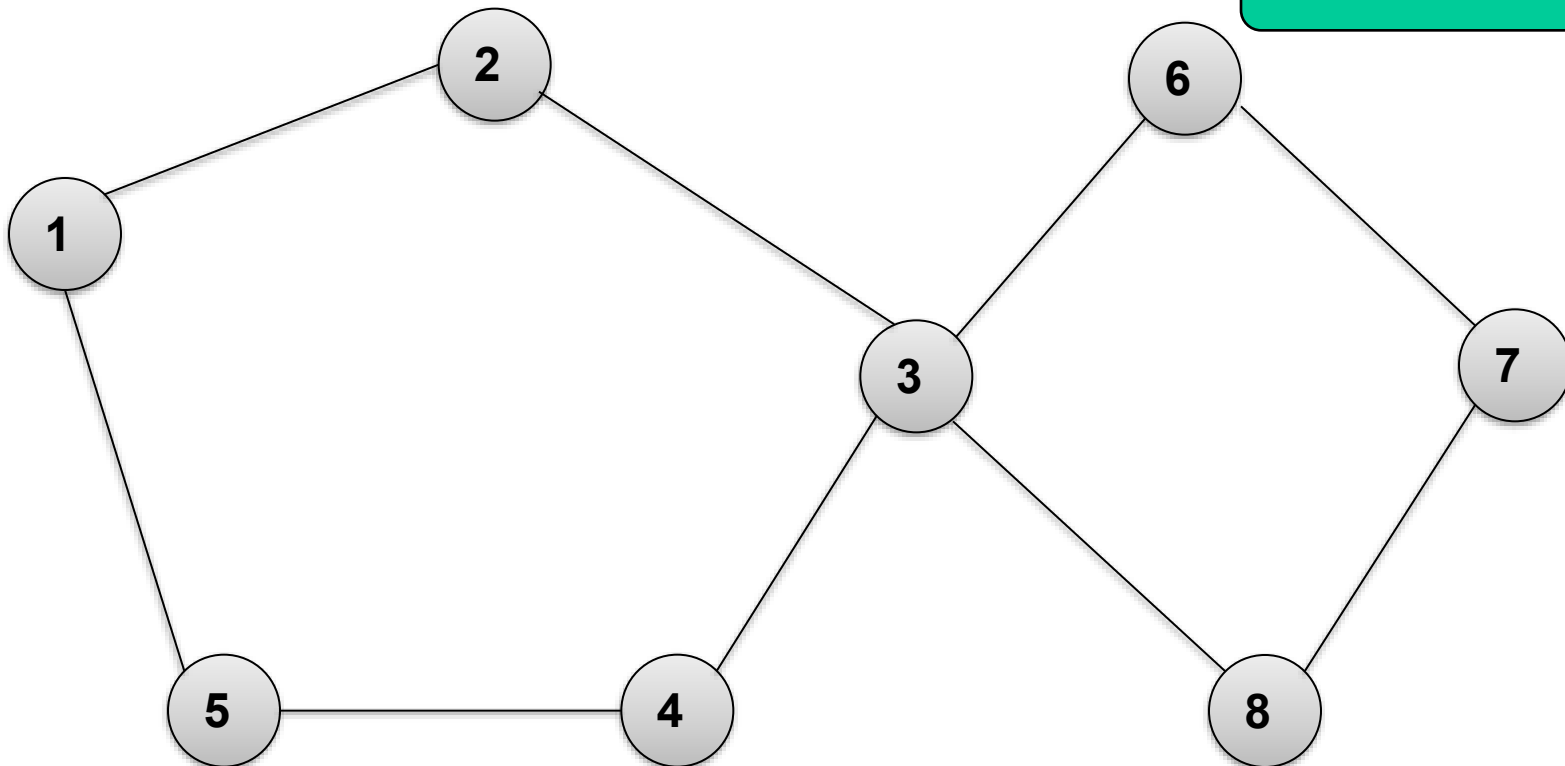
Un ciclu se numeste **eulerian** daca trece o singura data prin toate muchiile.

Definitie

Un graf se numeste **eulerian** daca are un ciclu eulerian.

6.4. Grafuri hamiltoniene si grafuri euleriene

Graf eulerian



Ciclu eulerian: [1,2,3,6,7,8,3,4,5,1]

6.4. Grafuri hamiltoniene si grafuri euleriene

TEOREMA

Un graf fara varfuri izolate se numeste eulerian daca si numai daca este conex si gradul fiecarui varf este par.

Observație

Dintre grafurile complete sunt euleriene cele cu numar impar de varfuri.

6.4. Grafuri hamiltoniene si grafuri euleriene

Definitie

O componenta conexa este un subgraf conex maximal cu aceasta proprietate.

Definitie

O **componenta conexa** a unui graf $G=(X,U)$ este un subgraf $S=(Y,Z)$ cu proprietatea ca nu exista un lant care sa uneasca un varf din Y cu un varf din $X-Y$.

Observație

Fiecare varf izolat constituie o componenta conexa.

Aplicatie rezolvata:

Determinarea componentelor conexe.

Se considera un graf neorientat dat prin matricea de adiacenta. Sa se verifice daca este graf conex, iar in caz negativ sa se afiseze componentele sale conexe.

```

#include<iostream>
using namespace std;

int a[20][20],cc[30];
int n,ncc,i,j,v;      // ncc=nr. de componente conexe
void df(int v)
{
    int i;
    cc[v]=ncc;
    for(i=1;i<=n;i++)
        if( (a[v][i]==1) && (cc[i]==0) )
            df(i);
}
int main(void)
{
    cin>>n;
    for(i=1;i<=n-1;i++)
        for(j=i+1;j<=n;j++)
        {
            cin>>a[i][j];
            a[j][i]=a[i][j];
        }
}

```

Parcurgere in
adancime pentru
un varf v

```

ncc=0;
for(i=1;i<=n;i++) cc[i]=0;
for(i=1;i<=n;i++)
    if (cc[i]==0)
    {
        ncc=ncc+1;
        df(i);
    }
for(i=1;i<=ncc;i++) // ncc = nr. de comp. conexe
{
    cout<<"componenta "<<i<<": ";
    for(j=1;j<=n;j++)
        if(cc[j]==i)
            cout<<j<<" ";
    cout<<endl;
}
return 0;
}

```

Determinarea varfurilor pentru fiecare componenta conexa

Afisare elementelor pentru fiecare componenta conexa

Date de test:

7

1 0 1 0 0 0

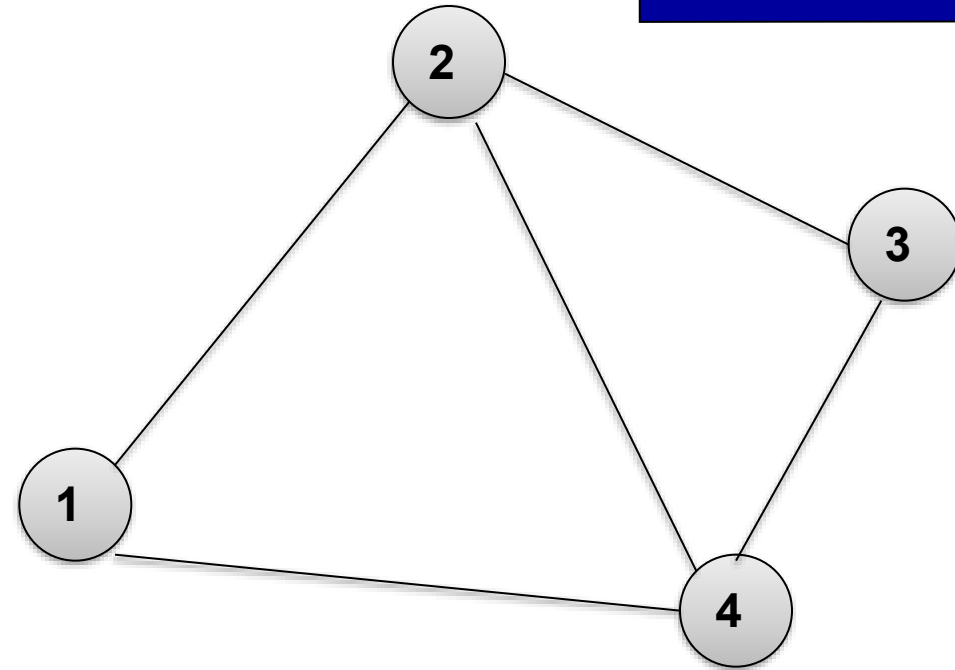
1 1 0 0 0

1 0 0 0

0 0 0

1 0

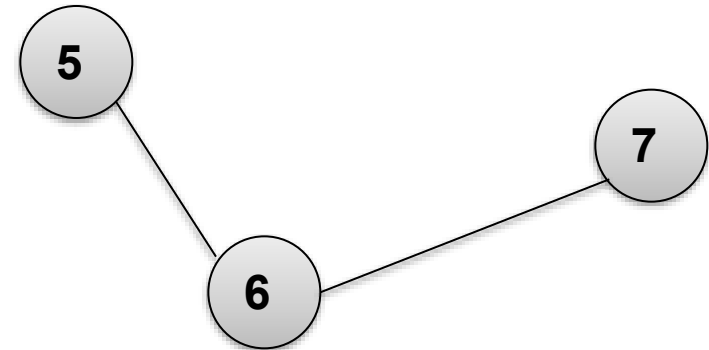
1



Executie:

componenta 1: 1 2 3 4

componenta 2: 5 6 7



```

1  #include<iostream>
2  using namespace std;
3
4  int a[20][20],cc[30];
5  int n,ncc,i,j,v;    // ncc=nr. de componente conexe
6  void df(int v)
7  {
8      int i;
9      cc[v]=ncc;
10     for(i=1;i<=n;i++)
11         if( (a[v][i]==1) && (cc[i]==0) )
12             df(i);
13     return;
14 }
15
16 int main(void)
17 {
18     cin>>n;
19     for(i=1; i<=n-1; i++)
20         for(j=i+1; j<=n; j++)
21         {
22             cin>>a[i][j];
23             a[j][i]=a[i][j];
24         }
25
26     ncc=0;
27     for(i=1;i<=n;i++) cc[i]=0;
28     for(i=1;i<=n;i++)
29         if (cc[i]==0)
30         {
31             ncc=ncc+1;
32             df(i);
33         }
34     for(i=1;i<=ncc;i++)    // ncc = nr. de comp. conexe
35     {
36         cout<<"componenta "<<i<<": ";
37         for(j=1;j<=n;j++)
38             if(cc[j]==i)
39                 cout<<j<<" ";
40         cout<<endl;
41     }
42
43     return 0;
44 }
45

```

Execute Mode, Version, Inputs & Arguments

GCC11.1.0 Interactive

Stdin Inputs

```

7
101000
11000
1000
000
10
1

```

CommandLine Arguments

Execute

Result

CPU Time: 0.00 sec(s), Memory: 3488 kilobyte(s)

```

componenta 1: 1 2 3 4
componenta 2: 5 6 7

```

Verificarea proprietatii de conexitate a unui graf neorientat

Să se verifice dacă un graf dat prin matricea de adiacență este **graf conex** și să se afișeze un mesaj corespunzător.

Precizare: Se va folosi parcurgerea în adâncime (Depth First)

```
#include<iostream>
using namespace std;
int mat[10][10], n, viz[10];
void citire()
{
    int i,j;
    for(i=1;i<n;i++)
        for(j=i+1;j<=n;j++)
        {
            cin>>mat[i][j];
            mat[j][i]=mat[i][j];
        }
}
void parcurg(int x)
{
    int i;
    viz[x]=1;
    for(i=1;i<=n;i++)
        if(mat[x][i]&&viz[i]==0) parcurg(i);
}
```

Functie de
citire a
datelor si
memorare in
matricea de
adiacenta

Parcurgerea
in adancime

```
int conex()
{
    int i;
    parcurg(1);
    for(i=1; i<=n; i++)
        if(viz[i]==0) return 0;
    return 1;
}
```

Determinarea
conexitatii grafului
prin parcurgere in
adancime si
verificarea vectorului
viz

```
int main()
{
    cin>>n;
    citire();
    if(conex()==1) cout<<"Graful dat este conex";
    else cout<<"Graful dat NU este conex";
}
```

Afisare
mesajului
corespunzator

Date de test:

10

1 0 1 0 0 0 0 1 0

1 1 0 0 0 0 0 0

1 0 0 0 0 0 0

0 1 0 0 0 0

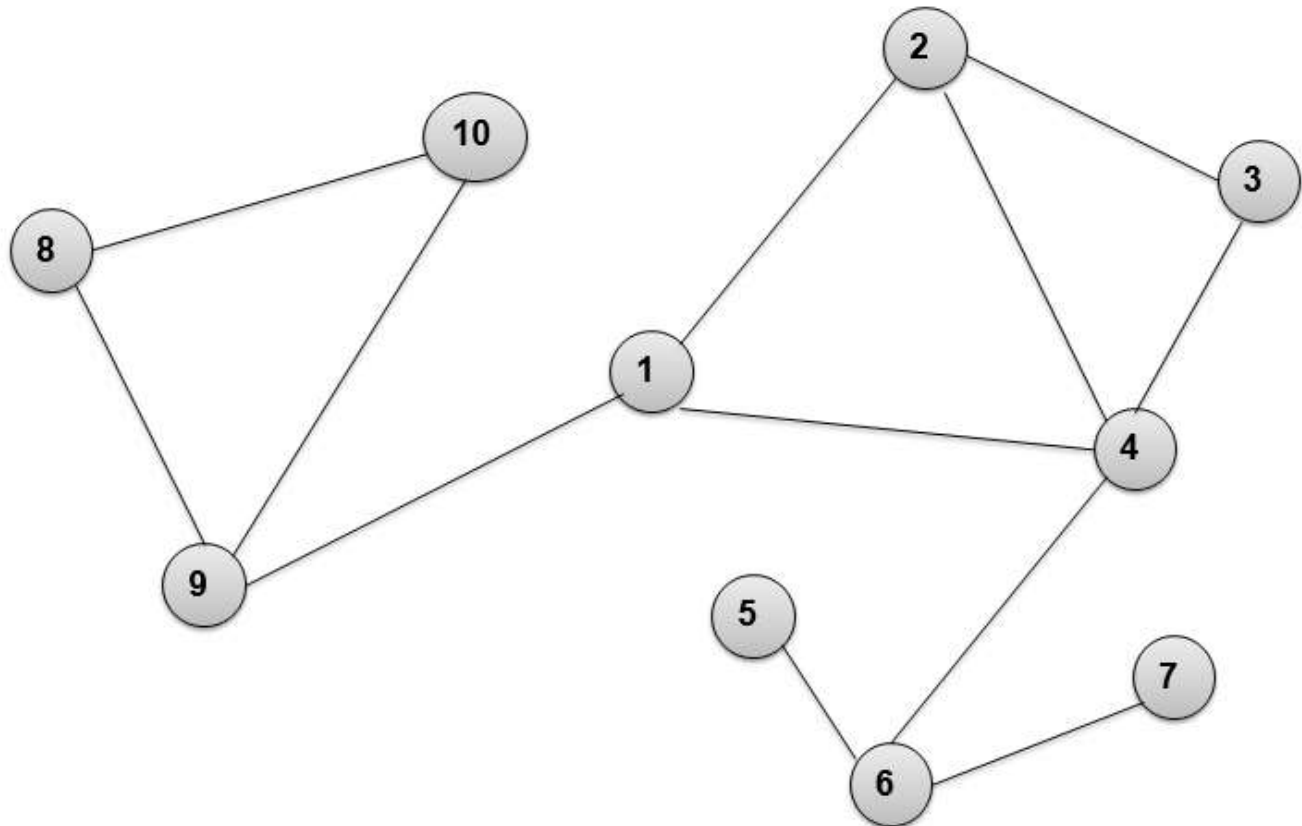
1 0 0 0 0

1 0 0 0

0 0 0

1 0

1



Executie:

Graful dat este conex

```
1 #include<iostream>
2 using namespace std;
3
4 int mat[10][10], n, viz[10];
5 void citire()
6 {
7     int i,j;
8     for(i=1;i<n;i++)
9         for(j=i+1;j<=n;j++)
10        {
11            cin>>mat[i][j];
12            mat[j][i]=mat[i][j];
13        }
14 }
15 void parcurg(int x)
16 {
17     int i;
18     viz[x]=1;
19     for(i=1;i<=n;i++)
20         if(mat[x][i]&&viz[i]==0) parcurg(i);
21 }
22 int conex()
23 {
24     int i;
25     parcurg(1);
26     for(i=1; i<=n; i++)
27         if(viz[i]==0) return 0;
28     return 1;
29 }
30 int main()
31 {
32     cin>>n;
33     citire();
34     if(conex()==1)
35         cout<<"Graful dat este conex";
36     else
37         cout<<"Graful dat NU este conex";
38     return 0;
39 }
40
```





Execute Mode, Version, Inputs & Arguments

GCC 11.1.0 Interactive

Stdin Inputs

```
10
101000010
11000000
10000000
010000
10000
1000
000
10
1
```

CommandLine Arguments

Result

CPU Time: 0.00 sec(s), Memory: 3496 kilobyte(s)

Graful dat este conex

Conținutul cursului

6.1. Definiții

6.2. Memorarea(reprezentarea) grafurilor

6.3. Parcurgerea grafurilor

6.3.1. Parcurgerea în lățime (algoritmul BF)

6.3.2. Parcurgerea în adâncime (algoritmul DF)

6.4. Grafuri hamiltoniene și grafuri euleriene

6.5. Aplicații ale grafurilor neorientate

6.6. Matricea lanțurilor. Algoritmul Roy-Warshall

6.5. Aplicatii ale grafurilor neorientate

Aplicatii ale parcugerilor grafurilor neorientate:

1. Afisarea componentelor conexe ale unui graf neorientat
2. Determinarea ciclurilor care contin un varf specificat

6.5. Aplicatii ale grafurilor neorientate

1. Afisarea componentelor conexe ale unui graf neorientat

Precizare: Se va folosi parcurgerea in latime (Breadth First)

```
#include<iostream>
using namespace std;
int x[30],k,n,m,i,j,p;
int a[20][20];    // matricea de adiacență a grafului
int viz[30];      // arată dacă un nod a fost sau nu vizitat
int g,t,u,kk,r,tt;
int c[5][5];      // matrice ce conține componentele conexe care sunt
                  // reprezentate sub forma de mulțimi

int main(void)
{
    cout<<"Dati numarul de varfuri n = ";cin>>n;
    cout<<"Matricea de adiacenta "<<endl;
    for(i=1; i<=n-1; i++)
        for(j=i+1; j<=n; j++)
        {
            cout<<"a["<<i<<","<<j<<"]= ";
            cin>>a[i][j];
            a[j][i]=a[i][j];
        }
}
```

```
k=0;kk=0;
for(i=1; i<=n; i++) viz[i]=0;
g=1; // g ramane 1 atata timp cat mai sunt
componente conexe de gasit in graf
while(g!=0)
{
    j=1;t=1;
    while( (t==1) && (j<=n) )
        if(viz[j]==0) t=0;
        else j++;
    if(t==1) g=0;
    else
    {
        k++; // s-a gasit o noua componenta conexa
        kk++;
    }
}
```

```

r=1; // numar cate elem. are o componenta conexa
viz[j]=k;
c[kk][r++]=j;
p=1;u=1; // folosesc parcurgerea in latime
x[p]=j;
while(p<=u)
{
    for(i=1;i<=n;i++)
        if( (viz[i]==0) && (a[i][x[p]]==1) )
            {
                u++;
                x[u]=i;
                viz[i]=k;
                c[kk][r++]=i;
            }
        p++;
    }
    tt=r;
}
}
}

```

Parcurgere in latime pentru un varf v si completarea liniei kk din matricea de componente conexe, cu toate varfurile din acea componenta conexa

```
if(k==1) cout<<"Graful este conex";
else
{
    cout<<"S-au gasit urmat. componente conexe"
    <<endl;
    for(i=1;i<=kk;i++)
    {
        cout<<"Componenta conexa : "<<i<<" = { ";
        for(j=1;j<=tt;j++)
            cout<<c[i][j]<<",";
        cout<<"}"<<endl;
    }
}
}
```

Date de test:

7

1 0 1 0 0 0

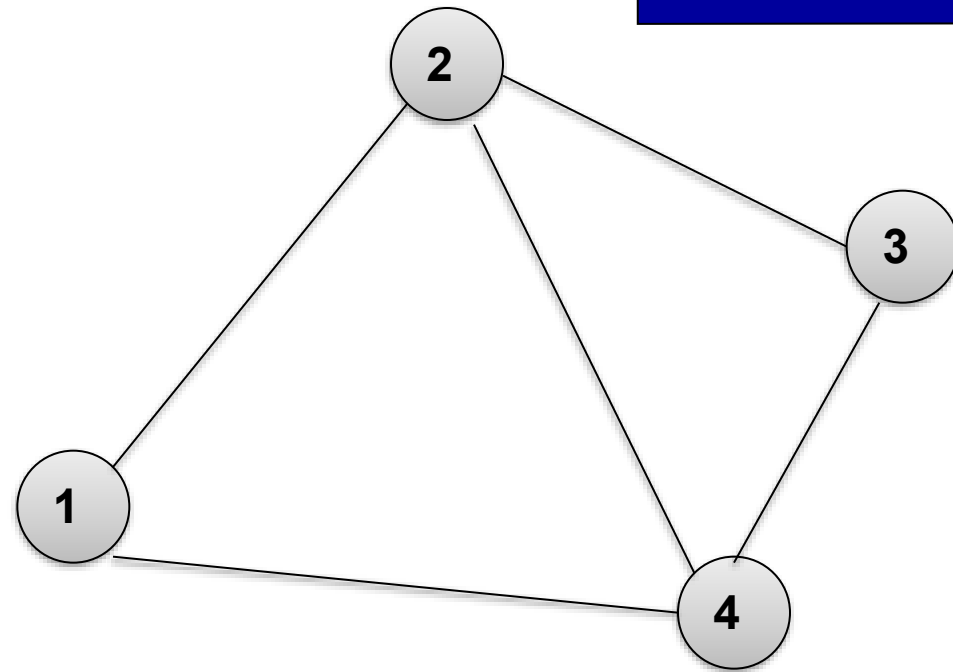
1 1 0 0 0

1 0 0 0

0 0 0

1 0

1

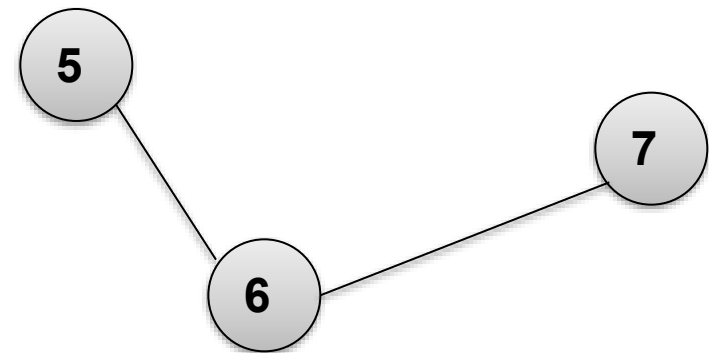


Executie:

S-au gasit urmat. componente conexe

Componenta conexa : 1 = { 1,2,4,3,}

Componenta conexa : 2 = { 5,6,7,0,}






Execute Mode, Version, Inputs & Arguments

GCC 11.1.0 Interactive

Stdin Inputs

```
7
101000
11000
1000
000
10
1
```

CommandLine Arguments

Execute   

Result

CPU Time: 0.00 sec(s), Memory: 3416 kilobyte(s)

```
S-au gasit urmat. componente conexe
Componenta conexa : 1 = { 1,2,4,3,}
Componenta conexa : 2 = { 5,6,7,0,}
```

6.5. Aplicatii ale grafurilor neorientate

2. Determinarea ciclurilor care contin un varf specificat

```
#include <iostream.h>
#define n 6
int m[n][n]={ {0,1,0,0,0,1},
               {1,0,1,0,0,0},
               {0,1,0,0,1,1},
               {0,0,0,0,0,1},
               {0,0,1,0,0,0},
               {1,0,1,1,0,0} };
```

Initializarea matricei
de adiacenta

```
int s[n];
int varf=0;
int verific(int c) //se verifica daca nodul a fost inclus in stiva
{
    for (int i=0;i<varf;i++)
        if (s[i]==(c)) return 1;
    return 0;
}
```

Daca nodul exista in
stiva se returneaza
1, altfel 0

```
void afisare()
```

```
{  
    cout<<"\n Solutie: ";  
    for(int i=0; i<varf; i++) cout<<" "<<s[i];  
}
```

```
int main()
```

```
{ int nod;    // nod = nodul de la care incepe parcurgerea  
  int rand, col;  
  int parcurs;    // parcurs=1 - s-a parcurs intreg graful  
  int extrag;    // extrag - var. folosita pentru extragerea  
  unui elem din stiva
```

```

//cout<<"Introdu numarul nodului:";
cin>>nod;
s[varf]=nod;
varf++; // se depune prima valoare in stiva
rand=nod;
col=0;
parcurs=0;
while(parcurs==0)
{
    while ((m[rand][col]==0)&&(col<n))
        col++;

    if (col<n)
    { if (!verific(col))
        { s[varf]=col; // se adauga nodul in lista de noduri (stiva)
          varf++;
          rand=col;
          col=0; }
      else
      { if (col==nod)
          afisare();
        col++; }
    }
}

```

```

else // ptr nodul din varful stivei s-au verificat toate arcele, deci se extrage
din stiva
  { extrag=s[varf-1];
  varf--;
  if (extrag==nod)
    parcurs=1; // s-au extras toate nodurile din stiva - se incheie
    parcurgerea grafului
  else // se trateaza in continuare nodul ramas in varf
    {
      col=extrag+1;
      rand=s[varf-1];
    }
  }
}
}

```

Date de test:

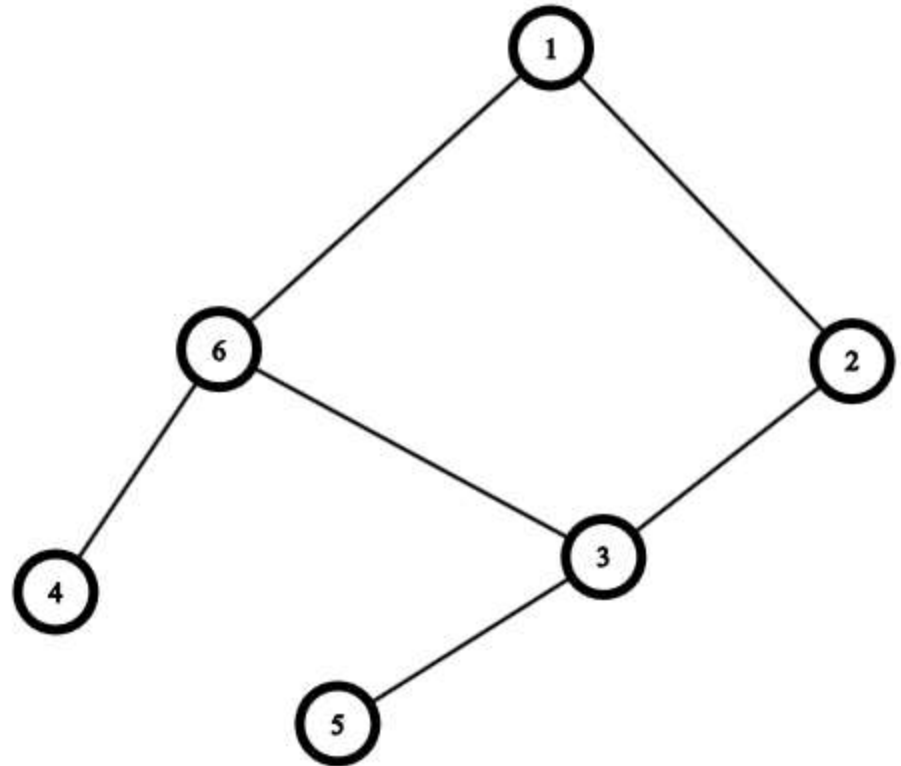
1

Solutie: 1 0

Solutie: 1 0 5 2

Solutie: 1 2

Solutie: 1 2 5 0



```

1 #include<iostream>
2 using namespace std;
3 #define n 6
4 int m[n][n]={ {0,1,0,0,0,1},
5               {1,0,1,0,0,0},
6               {0,1,0,0,1,1},
7               {0,0,0,0,0,1},
8               {0,0,1,0,0,0},
9               {1,0,1,1,0,0} };
10 int s[n];
11 int varf=0;
12 int verific(int c) //se verifica daca nodul a fost inclus in stiva
13 {
14     for (int i=0;i<varf;i++)
15         if (s[i]==(c)) return 1;
16     return 0;
17 }
18 void afisare()
19 {
20     cout<<"\n Solutie: ";
21     for(int i=0; i<varf; i++) cout<<" "<<s[i];
22 }
23 int main()
24 { int nod; // nod = nodul de la care incepe parcurgerea
25   int rand, col;
26   int parcurs; // parcurs=1 - s-a parcurs intreg graful
27   int extrag; // extrag - var. folosita pentru extragerea unui elem din stiva
28
29   cin>>nod;
30   s[varf]=nod;
31   varf++; // se depune prima valoare in stiva
32   rand=nod;
33   col=0;
34   parcurs=0;
35   while(parcurs==0)
36   {
37       while ((m[rand][col]==0)&&(col<n))
38           col++;
39       if (col<n)
40       { if (!verific(col))
41         { s[varf]=col; // se adauga nodul in lista de noduri (stiva)
42           varf++;
43           rand=col;
44           col=0; }
45         else
46         { if (col==nod)
47           afisare();
48           col++; }
49       }
50       else // ptr nodul din varful stivei s-au verificat toate arcele, deci se extrage din stiva
51       {
52           extrag=s[varf-1];
53           varf--;
54           if (extrag==nod)
55               parcurs=1; // s-au extras toate nodurile din stiva - se incheie parcurgerea grafului
56           else // se trateaza in continuare nodul ramas in varf
57           {
58               col=extrag+1;
59               rand=s[varf-1];
60           }
61       }
62   }
63   return 0;
64 }
65

```

Execute Mode, Version, Inputs & Arguments

GCC11.1.0 Interactive Stdin Inputs

CommandLine Arguments

1

Execute

Result

CPU Time: 0.00 sec(s), Memory: 3452 kilobyte(s)

```

Solutie: 1 0
Solutie: 1 0 5 2
Solutie: 1 2
Solutie: 1 2 5 0

```

Conținutul cursului

6.1. Definiții

6.2. Memorarea(reprezentarea) grafurilor

6.3. Parcurgerea grafurilor

6.3.1. Parcurgerea în lățime (algoritmul BF)

6.3.2. Parcurgerea în adâncime (algoritmul DF)

6.4. Grafuri hamiltoniene și grafuri euleriene

6.5. Aplicații ale grafurilor neorientate

6.6. Matricea lanțurilor. Algoritmul Roy-Warshall

6.6. Matricea lanturilor. Algoritmul Roy-Warshall

Formarea unei matrici in care sa aiba lanturile dintr-un graf neorientat.

$I[i,j]=1$, daca exista lant de la i la j

$I[i,j]=0$, altfel

Algoritmul Roy-Warshall:

Initial $I=a$;

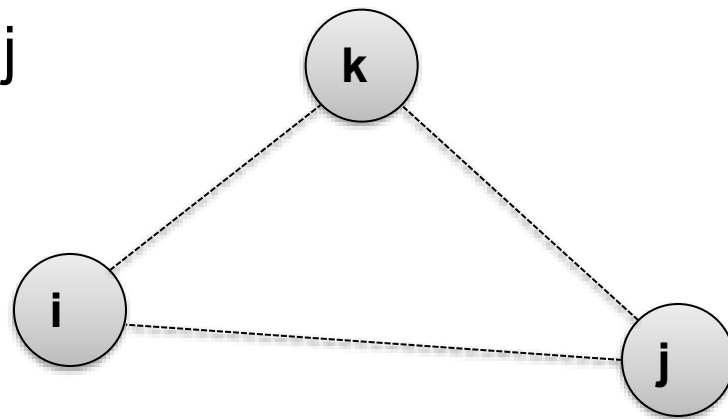
for($k=1$; $k \leq n$; $k++$)

 for($i=1$; $i \leq n$; $i++$)

 for($j=1$; $j \leq n$; $j++$)

 if($I[i][k] == 1 \ \&\& \ I[k][j] == 1$) $I[i][j] = 1$;

Initial matricea lanturilor este chiar matricea de adiacenta, si apoi daca exista lant de la i la k si lant de la k la j atunci exista lant de la i la j .



6.6. Matricea lanturilor. Algoritmul Roy-Warshall

Parcurgerea matricei lanturilor a unui graf neorientat.

```
#include<iostream>
using namespace std;
int a[20][20],l[20][20];
int cc[30];
int n,ncc,i,j,k;
int main(void)
{
    cin>>n;
    for(i=1;i<=n-1;i++)
        for(j=i+1;j<=n;j++)
        {
            cin>>a[i][j];
            a[j][i]=a[i][j];
        }
    for(i=1;i<=n;i++)
        for(j=i;j<=n;j++) l[i][j]=a[i][j];
```

```

for(k=1;k<=n;k++)
  for(i=1;i<=n;i++)
    for(j=1;j<=n;j++)
      if(l[i][k]==1 && l[k][j]==1)
        l[i][j]=1;

ncc=0;
for(i=1;i<=n;i++) cc[i]=0;
for(i=1;i<=n;i++)
  if(cc[i]==0)
  {
    ncc=ncc+1;
    cc[i]=ncc;
    for(j=1;j<=n;j++)
      if(l[i][j]==1) cc[j]=ncc;
  }
cout<<" parcurgere matricea lanturilor : ";
for (i=1;i<=ncc;i++)
  for (j=1;j<=n;j++)
    if (cc[j]==i) cout<<j<<" ";
}

```

Date de test:

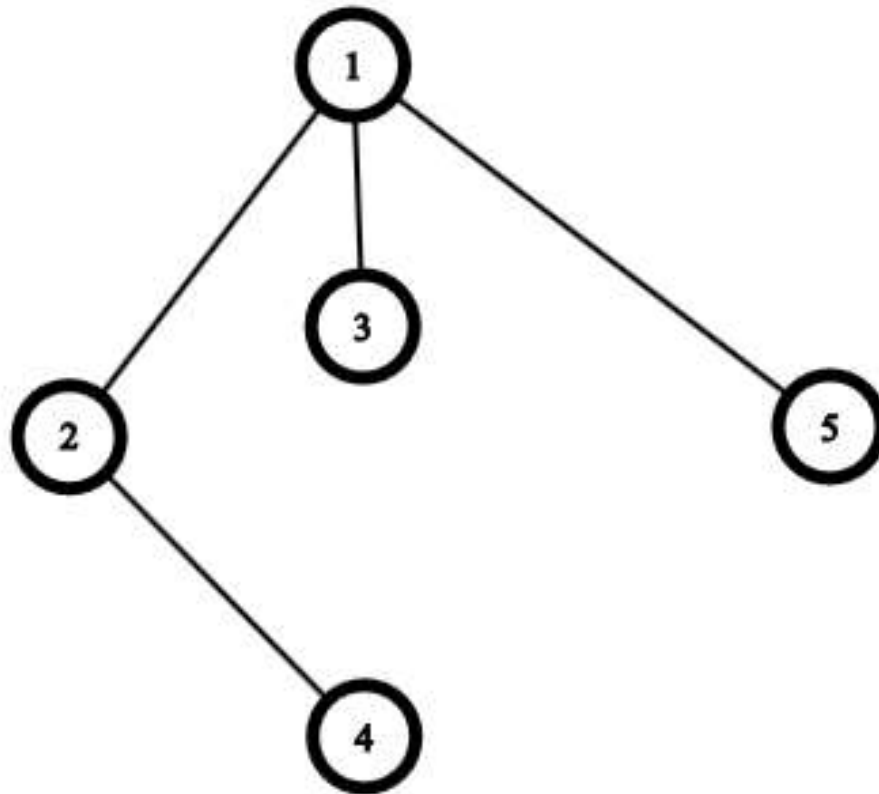
5

1 1 0 1

0 1 0

0 0

0



Executie:

parcurgere matricea lanturilor : 1 2 3 4 5

```

1 #include<iostream>
2 using namespace std;
3 int a[20][20],l[20][20];
4 int cc[30];
5 int n,ncc,i,j,k;
6 int main(void)
7 {
8     cin>>n;
9     for(i=1;i<=n-1;i++)
10        for(j=i+1;j<=n;j++)
11        {
12            cin>>a[i][j];
13            a[j][i]=a[i][j];
14        }
15    for(i=1;i<=n;i++)
16        for(j=i;j<=n;j++) l[i][j]=a[i][j];
17    for(k=1;k<=n;k++)
18        for(i=1;i<=n;i++)
19            for(j=1;j<=n;j++)
20                if(l[i][k]==1 && l[k][j]==1)
21                    l[i][j]=1;
22    ncc=0;
23    for(i=1;i<=n;i++) cc[i]=0;
24    for(i=1;i<=n;i++)
25        if(cc[i]==0)
26        {
27            ncc=ncc+1;
28            cc[i]=ncc;
29            for(j=1;j<=n;j++)
30                if(l[i][j]==1) cc[j]=ncc;
31        }
32    cout<<" parcurgere matricea lanturilor : ";
33    for (i=1;i<=ncc;i++)
34        for (j=1;j<=n;j++)
35            if (cc[j]==i) cout<<j<<" ";
36
37    return 0;
38 }
39
40

```

Execute Mode, Version, Inputs & Arguments

GCC 11.1.0 Interactive

Stdin Inputs

```

5
1 1 0 1
0 1 0
0 0
0

```

CommandLine Arguments

Execute

Result

CPU Time: 0.00 sec(s), Memory: 3468 kilobyte(s)

```

parcurgere matricea lanturilor : 1 2 3 4 5 |

```

Întrebări?